
Maschinenelemente 2A - Wellen und Achsen



Wellen und Achsen

Insgesamt lassen sich drei Hauptaufgaben von Wellen und Achsen nennen:

1. Bewegung übertragen
2. Energie leiten
3. Kraftgrößen leiten → Normalkräfte, Querkräfte, Biegemomente, Torsionsmoment

Die **Wellen** und die **Achsen** lassen dabei besonders in Bezug auf ihre **Hauptfunktion** unterscheiden.



Achsen



MERKE

Achsen stützen Kräfte und Biegemoment ab, übertragen jedoch **keine** Nutzdrehmomente
→ keine Torsionsübertragung.

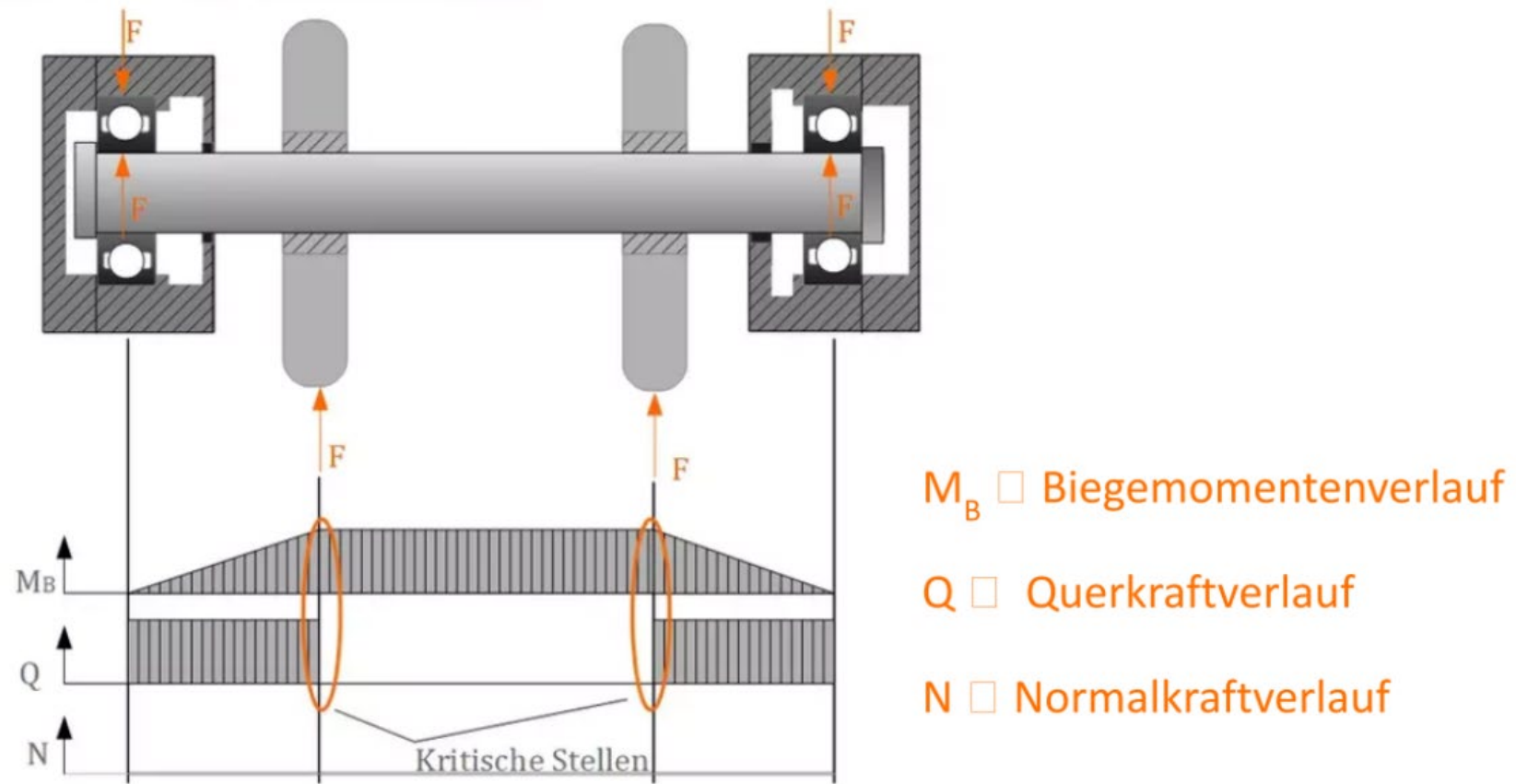
Ferner unterscheiden sich Achsen nach ihrer Einbauart:

- feststehende Achsen → Achse, Bolzen
- umlaufende Achsen → Achse

Dabei sind beide entsprechend ihrer Funktion durch Querkräfte oder Biegemomente statisch oder dynamisch beansprucht.



Achsen





Wellen



MERKE

Wellen dienen zur Drehmomentübertragung, müssen aber zusätzlich auch die gleichen Anforderungen erfüllen, die an Achsen gestellt werden.

Neben diesen Aufgaben übernehmen Wellen Abstützungsaufgaben inklusive der Leitung von Querkräften und Biegemomenten sowie Normalkräften. Zudem sind Wellen immer drehbeweglich konstruiert und unterliegen Torsionsbelastungen sowie Biegungen. Die Belastung durch Quer- und Längskräfte ist zwar vorhanden, aber vernachlässigbar klein.



Tragfähigkeitsnachweis

Bevor es jedoch losgeht, gehen wir kurz auf vorausgehende Überlegungen ein, die es beim Tragfähigkeitsnachweis zu beachten gilt:

- Die **Hauptabmessungen** lassen sich häufig nicht frei wählen, da sie durch konstruktive Gegebenheiten wie Lager, Welle-Nabe-Verbindungen oder Verzahnungsabmessungen beeinflusst werden.
- In der **Vordimensionierung** werden nicht alle Belastungen erfasst bzw. berücksichtigt, sondern lediglich die Belastung, die am meisten ins Gewicht fällt. Fast immer handelt es sich dabei um Belastungen durch Torsion oder durch Biegung.



Tragfähigkeitsnachweis

Der **Tragfähigkeitsnachweis** (bzw. Festigkeitsrechnung) von Wellen und Achsen muss die nachfolgenden spezifischen Probleme berücksichtigen:



MERKE

Trennung von **statischen** und **dynamischen Lasten** → σ_V für beide bestimmen → Smith-Diagramm.



Tragfähigkeitsnachweis

Wellen und Naben sind durch Spannungen aus unterschiedlichen Lastgrößen beansprucht, welche wiederum unterschiedliche Lastfälle beinhalten. Zur Berechnung treffen wir jedoch vereinfachte Annahmen bei der Torsion, der Querkraft, der Biegung und der Normalkraft. **Dennoch solltest du immer auf eine Vernachlässigung hinweisen und diese nicht einfach unkommentiert lassen.**



Tragfähigkeitsnachweis - Berechnungsformeln



METHODE

Biegung: $\sigma_b = \frac{M_b}{W_b}$

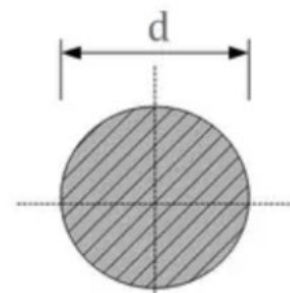
Normalkraft: $\sigma_n = \frac{F}{A}$

Torsion: $\tau_t = \frac{T}{W_t}$

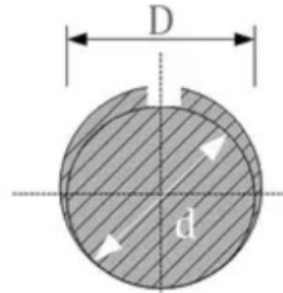
Querkraft: $\tau_s = \frac{Q}{A}$



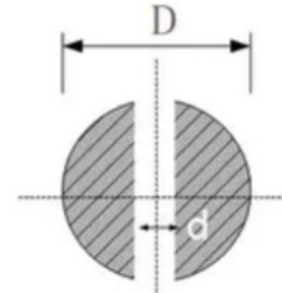
Tragfähigkeitsnachweis - Wellenprofile



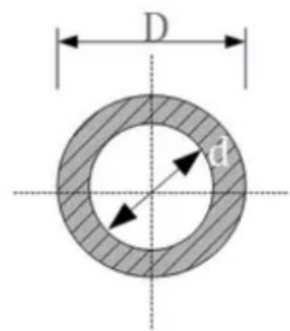
Glatte Welle



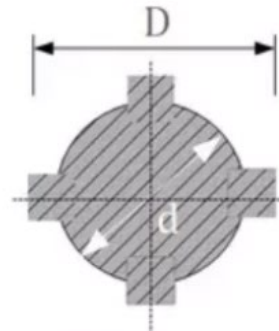
Genutete Welle



Durchbohrte Welle



Glatte Hohlwelle



Keilwelle



Tragfähigkeitsnachweis - Wellenprofile

	Glatte Welle	Genutete Welle	Glatte Hohlwelle	Keilwelle	Durchbohrte Welle
W_b	$\approx 0,1d^3$	$\approx 0,012(D + d^3)$	$\approx 0,1 \frac{D^4 - d^4}{D}$	$\approx 0,012(D + d)^3$	$\approx 0,1D^3 - 0,17d \cdot D^2$
W_t	$2 \cdot W_b$	$\approx 0,2 \cdot d^3$	$= 2 \cdot W_b$	$= 2 \cdot W_b$	$\approx 2 \cdot W_b$
I_b	$\approx 0,1d^4$	$\approx 0,003(D + d)^4$	$\approx 0,05(D^4 - d^4)$	$\approx 0,003(D + d)^4$	$\approx 0,05D^4 - 0,083d \cdot D^3$
I_t	$\approx 0,1d^4$	$\approx 0,1d^4$	$= 2 \cdot I_b$	$= 2 \cdot I_b$	$\approx 2I_b$



MERKE

Wir erinnern uns: Als **Widerstandsmomente** und **Flächenträgheitsmomente** bezeichnet man Größen, die allein aus der Geometrie eines Querschnitts abgeleitet werden, wie in der obigen Tabelle für die Wellen aufgelistet. Dabei berücksichtigen die Gleichungen zur Geometrie sowohl die Maße als auch die Form der Welle.

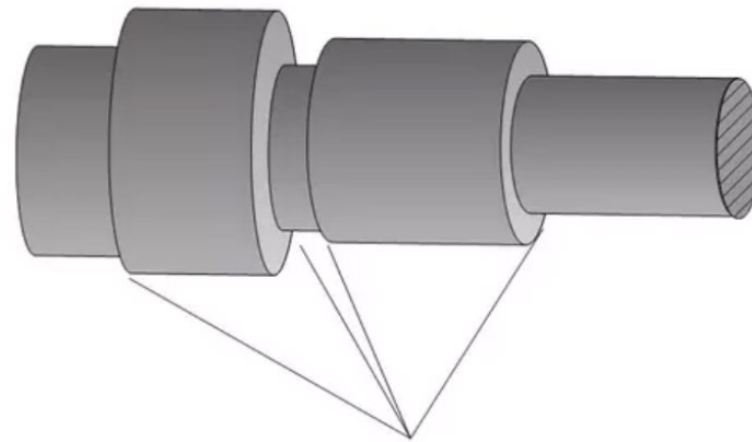


Kerben



MERKE

Achsen und Wellen werden konstruktiv oft mit Kerben versehen. Während der Konstruktion sollte jedoch beachtet werden, dass eine Verwendung der **Formziffer** α_K zulässig bleibt.



Querschnittsübergänge

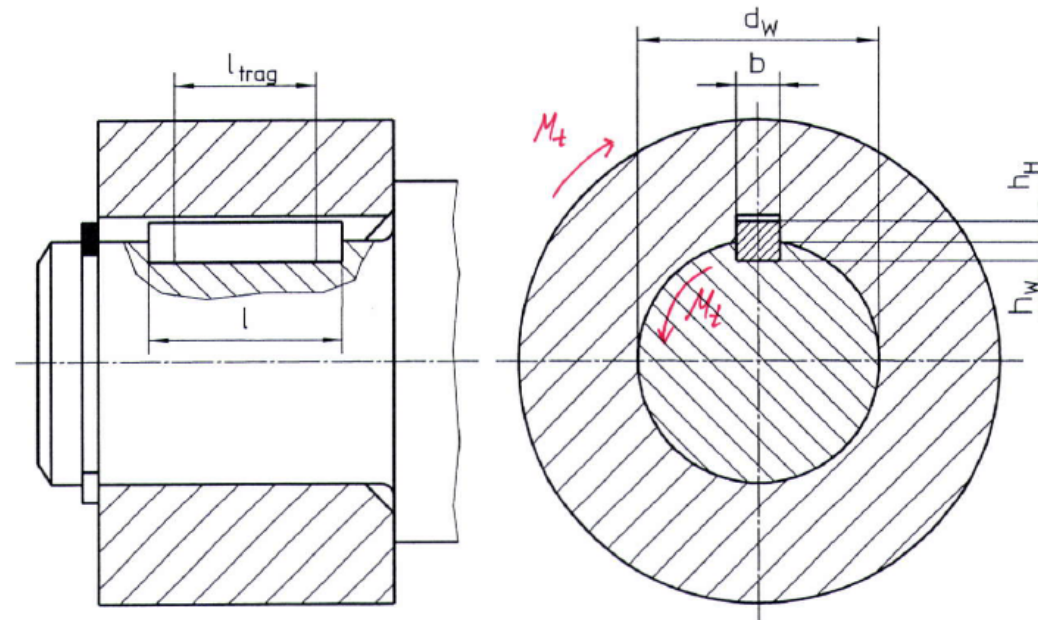


Welle-Nabe-Verbindung

- Im Nabensitz liegt keine Bruchgefahr vor. → Die Nabe wirkt systemversteifend.
- Der Kraftfluss in Passfedern hingegen erhöht die Kerbspannung.
- Nabenenden sind rissanfällig aufgrund des Steifigkeitssprungs an diesen Stellen.
- Mikrobewegungen in der Welle-Nabe-Verbindung lassen **Reibrost** entstehen, der wiederum eine Kerbwirkung erzeugt.



Welle-Nabe-Verbindung – Formschlüssige Verbindungen



Passfeder: St 60

→ bei b : P9 / h6
N9 / h9

fester Sitz
leichter Sitz

Quelle: Skript ME2A, Prof. Dr.-Ing. H. Idelberger



Welle-Nabe-Verbindung – Formschlüssige Verbindungen

Umfangskraft:
$$F_U = \frac{M_t \cdot 2}{d_W}$$

Flächenpressung:
$$p = \frac{F_U}{h_H \text{ bzw. } h_W(l - b)} \leq p_{zul}$$

Scherspannung:
$$\tau_a = \frac{F_U}{b(l - b)} \leq \tau_{zul}$$



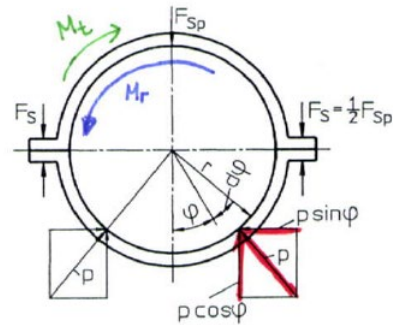
Welle-Nabe-Verbindung – Klemmverbindung

- Bei der **Klemmverbindung** wird die erforderliche Flächenpressung in der Fügefläche durch Schraubenkräfte oder Kippkräfte erzeugt
- Hierbei werden je nach Richtung der Verspannkräfte axial oder radial verspannte Verbindungen unterschieden



Welle-Nabe-Verbindung – Klemmverbindung

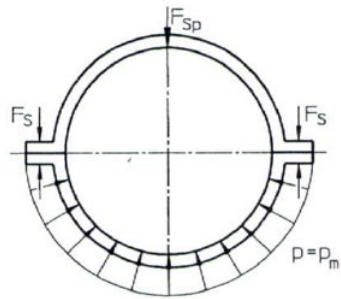
Radialklemm-
verbindung



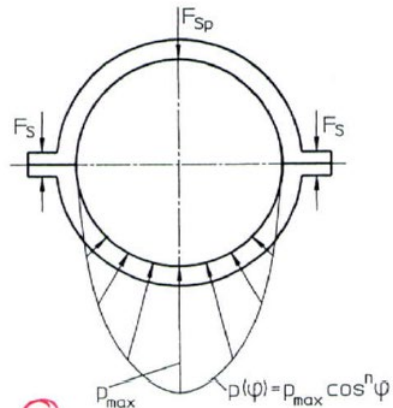
zB Zahnradnabe
und Welle
→ radial verspannte
geteilte Nabe

Spannkraft F_{Sp} , Schraubenkräfte F_S und Verteilung der Flächenpressung p in der Fügefläche

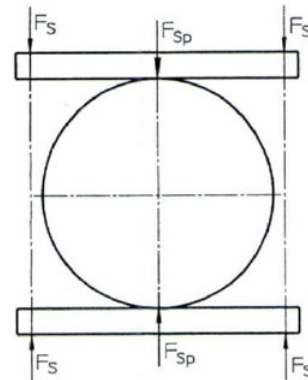
- a) sehr biegeweiche oder biegeschlaffe Nabe $p = p_m$
- b) biegesteife Nabe $p = p(\varphi)$
- c) unendlich biegesteife Nabe



a)



b)



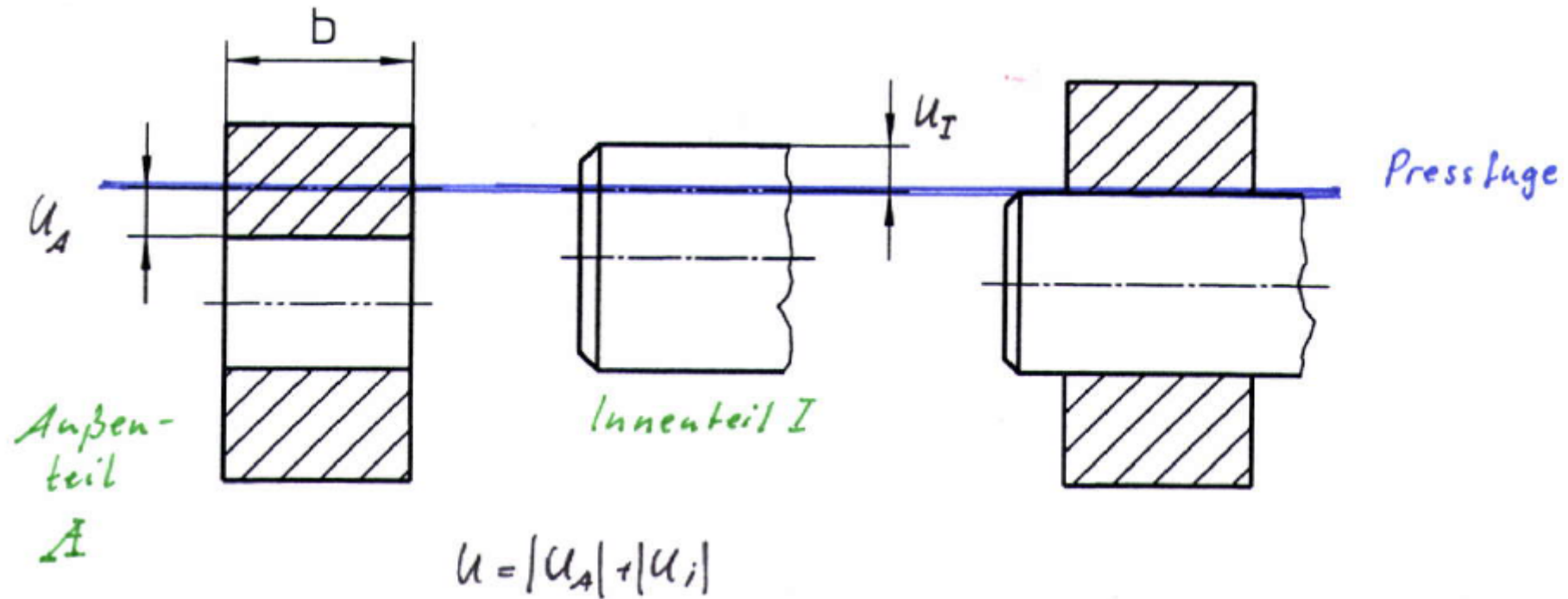
c)

Quelle: Steinhilper / Röper

Quelle: Skript ME2A, Prof. Dr.-Ing. H. Idelberger



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen



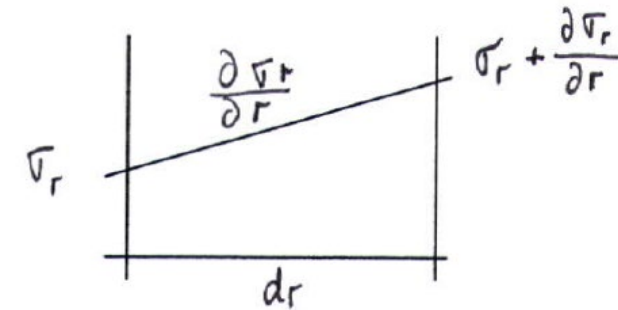


Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Aus der DGL $\rightarrow \frac{d\sigma_r}{dr} \cdot r = \sigma_t - \sigma_r = 2 \cdot A - \sigma_r - \sigma_r = 2(A - \sigma_r)$

$$\frac{r}{dr} = \frac{2(A - \sigma_r)}{d\sigma_r} \quad \text{bzw.} \quad 2 \cdot \frac{dr}{r} = \frac{d\sigma_r}{A - \sigma_r}$$

\rightarrow "Trennung der Veränderlichen"





Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Nach der Integration:

$$2 \ln r = -\ln(A - \sigma_r) + C_1 + C_2$$

$$r^2 \cdot (A - \sigma_r) = e^{C_1 + C_2} = B$$

Daraus folgt:

$$\sigma_r = A - \frac{B}{r^2}$$

(1)

und mit

$$\sigma_t = 2 \cdot A - \sigma_r$$



$$\sigma_t = 2A - A + \frac{B}{r^2}$$

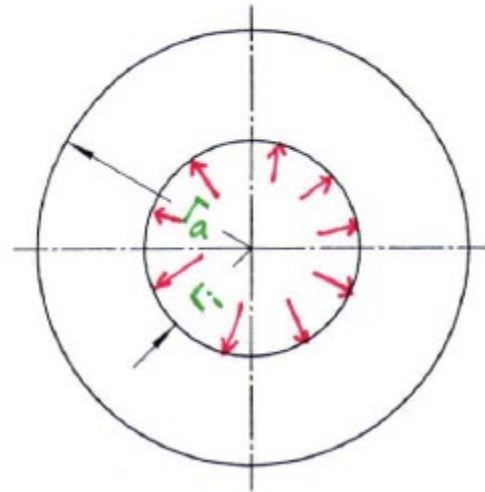
$$\sigma_t = A + \frac{B}{r^2}$$

(2)



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

⇒ Ring unter Innendruck (Nabe, Zahnrad)



Nach Gl. (1) ist

$$\sigma_r = A - \frac{B}{r^2}$$

für $r = r_i$

$$\rightarrow \sigma_{ri} = -p$$

$r = r_a$

$$\rightarrow \sigma_{ra} = 0$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Diese Randbedingungen werden in Gl. (1) eingesetzt:

$$\sigma_{ri} = -p = A - \frac{B}{r_i^2} = A - A \cdot \frac{r_a^2}{r_i^2} = A \left(1 - \frac{r_a^2}{r_i^2} \right)$$
$$\sigma_{ra} = 0 = A - B \cdot \frac{1}{r_a^2} \Rightarrow B = A \cdot r_a^2$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Mit $Q_A = \frac{r_i}{r_a}$ Radienverhältnis des Außenringes folgt:

$$A = p \cdot \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \quad (3)$$

$$B = p \cdot \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \cdot r_a^2 \quad (4)$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

□ Radialspannung σ_r

Aus Gl. (3) und (4) eingesetzt in Gl. (1) ergibt sich:

$$\sigma_r = p \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} - p \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \cdot \frac{r_a^2}{r^2}$$

$$\sigma_r = p \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \left(1 - \frac{r_a^2}{r^2}\right)$$

□ Tangentialspannung σ_t

Aus Gl. (3) und (4) eingesetzt in Gl. (2) ergibt sich:

$$\sigma_t = p \cdot \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} + p \cdot \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \cdot \frac{r_a^2}{r^2}$$

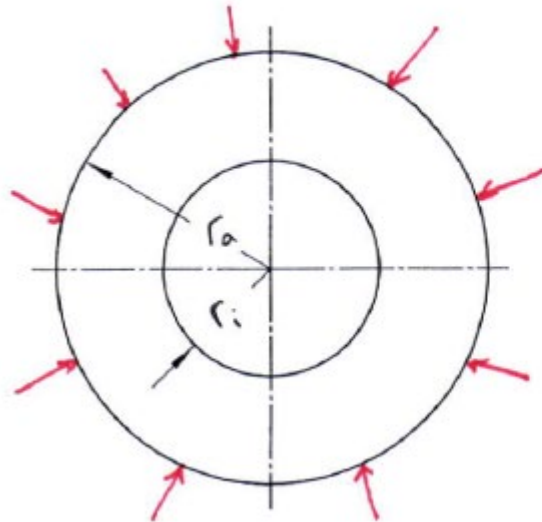
$$\sigma_t = p \frac{Q_A^2}{1 - Q_A^2} \left(1 + \frac{r_a^2}{r^2}\right)$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

⇒ Ring unter Außendruck

(Hohlwelle)



Nach Gl. (1) ist

$$\sigma_r = A - \frac{B}{r^2}$$

für $r = r_i$

$$\rightarrow \sigma_{ri} = 0$$

$r = r_a$

$$\rightarrow \sigma_{ra} = -p$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Diese Randbedingungen werden in Gl. (1) eingesetzt:

$$\sigma_{ri} = 0 = A - \frac{B}{r_i^2} \quad \rightarrow \quad B = A \cdot r_i^2$$

$$\sigma_{ra} = -p = A - \frac{B}{r_a^2} = A - A \cdot \frac{r_i^2}{r_a^2} = A(1 - Q_T^2)$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Mit $Q_I = \frac{r_i}{r_a}$ *Radienverhältnis des Innenringes* folgt:

$$A = -p \cdot \frac{l}{1 - Q_I^2} \quad (7)$$

$$B = -p \cdot \frac{l}{1 - Q_I^2} \cdot r_i^2 \quad (8)$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

□ Radialspannung σ_r

Aus Gl. (7) und (8) eingesetzt in Gl. (1) ergibt sich:

$$\sigma_r = -\frac{p}{1-Q_I^2} \left(1 - \frac{r_i^2}{r^2}\right)$$

□ Tangentialspannung σ_t

Aus Gl. (7) und (8) eingesetzt in Gl. (2) ergibt sich:

$$\sigma_t = -\frac{p}{1-Q_I^2} \left(1 + \frac{r_i^2}{r^2}\right)$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

Beispiel:

Radienverhältnis Außenring A

$$Q_A = \frac{d_F}{d_A} = \frac{2 \cdot r_{Ai}}{2 \cdot r_{Aa}} = \frac{60 \text{ mm}}{100 \text{ mm}} = 0,6$$

Radienverhältnis Innenring I

$$Q_I = \frac{d_I}{d_F} = \frac{2 \cdot r_{Ii}}{2 \cdot r_{Ia}} = \frac{20 \text{ mm}}{60 \text{ mm}} = 0,3\bar{3}$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen

- ⇒ Beanspruchungsanalyse Welle-Nabe-Verbindung
- Beispiel: Spannungsverteilung

Radienverhältnis Außenring A

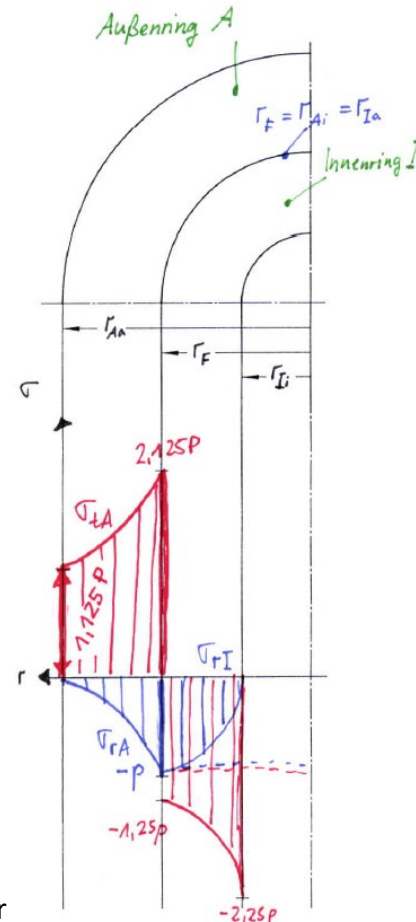
$$Q_A = \frac{d_F}{d_A} = \frac{2 \cdot r_{Ai}}{2 \cdot r_{Aa}} = \frac{60 \text{ mm}}{100 \text{ mm}} = 0,6$$

Radienverhältnis Innenring I

$$Q_I = \frac{d_I}{d_F} = \frac{2 \cdot r_{Ii}}{2 \cdot r_{Ia}} = \frac{20 \text{ mm}}{60 \text{ mm}} = 0,3\overline{3}$$



Welle-Nabe-Verbindung – Reibschlüssige Verbindungen



$$r_{Aa}: \quad \sigma_{tAa} = p \cdot \frac{2 \cdot Q_A^2}{1 - Q_A^2} = 1,125 p$$

$$\sigma_{rAa} = 0$$

$$r_F = r_{Ai}: \quad \sigma_{tAi} = p \cdot \frac{1 + Q_A^2}{1 - Q_A^2} = 2,125 p$$

$$\sigma_{rAi} = -p$$

□ Innenring I:

$$r_F = r_{Ia}: \quad \sigma_{tIa} = -p \cdot \frac{1 + Q_I^2}{1 - Q_I^2} = -1,25 p$$

$$\sigma_{rIa} = -p$$

$$r_{Ii}: \quad \sigma_{tIi} = -\frac{2 \cdot p}{1 - Q_I^2} = -2,25 p$$

$$\sigma_{rIi} = 0$$

Quelle: Skript ME2A, Prof. Dr.-Ing. H. Idelberger